

- Decision and Contr. [C]. New Orleans, LA, USA, 1995, 3670 - 3675
- [8] Szaier M. Mixed  $l_1/H_\infty$  controllers for SISO discrete-time systems [J]. Systems & Control Letters, 1994, 23(3): 179 - 186
- [9] Szaier M, Bu J. Mixed  $l_1/H_\infty$  control of MIMO systems via convex optimization [J]. IEEE Trans. Automatic Control, 1998, 43(9): 1229 - 1241
- [10] Khammash M. A new approach to the solution of the  $l_1$  control problem: the scaled-Q method [J]. IEEE Trans. Automatic Control, 2000, 45(2): 180 - 187
- [11] Dahleh M A, Diaz-Bobillo I J. Control of Uncertain Systems: a Linear Programming Approach [M]. Englewood Cliffs, New Jersey: Prentice Hall, 1995
- [12] Taylor A E, Lay D C. Introduction to Functional Analysis [M].

2nd ed. New York: John Wiley & Sons, 1980

### 本文作者简介

郝 飞 1972年生, 1999年于内蒙古大学数学系获得理学硕士学位, 同年考入北京大学力学与工程科学系系统与控制研究中心攻读博士学位. 研究方向为  $l_1$  控制, 鲁棒控制等. Email: fhao@mech.pku.edu.cn

楚天广 1964年生, 1993年于清华大学获理学博士学位, 1995年北京大学力学与工程科学系博士后出站. 现任北京大学力学与工程科学系副教授. 研究方向为稳定性理论, 神经网络, 鲁棒控制等.

黄 琳 1935年生, 1961年北京大学数学力学系研究生毕业. 现为北京大学力学与工程科学系教授, 博士生导师. 主要研究方向为稳定性理论及其应用, 鲁棒控制, 复杂系统控制及相关的应用数学等.

## 下 期 要 目

- 鲁棒稳定多项式双参数摄动域理论及在电力系统分析中的应用 ..... 车延博, 王成山
- 基于 LMI 的多模型鲁棒预测控制 ..... 李亚东, 李少远, 席裕庚
- 全局优化的神经网络方法 ..... 赵华敏, 陈开周
- 一类不确定非线性系统的输出反馈鲁棒自适应控制器的设计与分析 ..... 杨昌利, 阮荣濯
- 永磁同步电动机的混沌模型及其模糊建模 ..... 张 波, 李 忠, 毛宗源
- 仅有角测量的被动式机动目标跟踪 ..... 王晓华, 敬忠良
- 机动再入飞行器自适应自动驾驶仪设计 ..... 王小虎, 陈翰馥, 曹显兵
- 时滞 2-D 中立型离散状态模型正解的存在性 ..... 刘树堂, 刘永清, 邓飞其
- 一种基于 Pade 近似的频域辨识与频域模型降阶新方法 ..... 王学雷, 邓惠鹤
- 机器人间接自适应模糊控制器及其应用 ..... 吴玉香, 王灏, 毛宗源
- Markov 控制过程基于单个样本轨道的在线优化算法 ..... 唐 昊, 奚宏生, 殷保群
- 模糊时间序列挖掘在复杂系统模糊建模中的应用 ..... 张小刚, 章 兢, 陈 华
- 六辊 UC 轨机轧制过程混沌的轨迹跟踪控制 ..... 任海鹏, 刘 丁
- 典型大时变时滞系统的鲁棒 Fuzzy-PID 控制及应用 ..... 沈国江, 刘 翔, 孙伏贤