trol, 1990,35(5):514 – 523.

[3] KROGH B H, HOLLOWAY L E. Synthesis of feedback logic for discrete manufacturing systems [J]. *Automatica*, 1991,27(4):641 – 651.

[4] BOEL R K, BEN N L, BERUSEGEM V V. On forbidden state problems for a class of controlled Petri nets [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1995,40(10):1717 – 1731.

[5] CHEN Haoxun. Net structure and control logic synthesis of controlled Petri nets [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1998,43(10): 1446 – 1450.

[6] LI Y, WONHAM W M. Control of vector discrete event systems II—controller synthesis [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1994,39(3):512 – 531.

[7] MURATA T. Petri nets: properties, analysis and applications [J]. *Proceedings of the IEEE*, 1989,77(4):541 – 580.

[8] STREMERSCH G, BOEL R K. Reduction of the supervisory control problem for Petri nets [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 2000,45(12):2358 – 2363.

[9] YAMALIDOU K, MOODY J O, ANTSAKLIS P J. Feedback control of Petri nets based on place invariants [J]. *Automatica*, 1996,32 (1):15 – 28.

作者简介:

董利达 (1970 —),男,讲师,博士研究生,主要研究离散事件系统理论,混杂系统理论及其无线电测控技术;

吴维敏 (1970 —),男,1996 年毕业于太原重型机械学院,1999 年 2 月和 2002 年 3 月分别获太原重型机械学院硕士学位和浙江大学博士学位,现为浙江大学讲师,研究兴趣为离散事件系统和混杂系统,E-mail:wmwu@iipc.zju.edu.cn;

徐巍华 (1976 —),女,博士,讲师,主要研究混杂系统理论和有限字长控制器设计理论;

苏宏业 (1969 —),男,1990 年毕业于南京化工大学,1995 年获浙江大学工业自动化专业博士学位,现为浙江大学先进控制研究所副所长,教授,博士生导师,主要研究兴趣是鲁棒控制,时滞系统控制,非线性系统控制和 PID 自整定理论和应用研究;

褚 健 (1963 —),男,1982 年毕业于浙江大学,1989 年获工学博士学位,1993 年聘为浙江大学教授,博士生导师,现为工业自动化国家工程研究中心副主任,工业控制技术国家重点实验室主任,首批"长江"学者计划特聘教授,浙江大学先进控制研究所所长,主要从事时滞系统,控制,非线性控制,鲁棒控制等理论与应用研究.

Main contents of the next issue