

- ogy, 2005.
- [6] SAKAGUCHI A. *Micro-electromagnetic formation flight of satellite systems*[D]. Massachusetts, USA: Massachusetts Institute of Technology, 2007.
- [7] SCHWEIGHART S A. *Electromagnetic formation flight dipole solution planning*[D]. Massachusetts, USA: Massachusetts Institute of Technology, 2005.
- [8] 王龙. 电磁编队飞行与电磁交会对接关键技术及进展[J]. 装备指挥技术学院学报, 2009, 20(1): 74 – 78.
(WANG Long. The key technology and development of electromagnetic formation flight and electromagnetic rendezvous docking[J]. *Journal of the Academy of Equipment Command & Technology*, 2009, 20(1): 74 – 78.)
- [9] LEE S I. *Design and implementation of the state estimator for trajectory following of an electromagnetic formation flight testbed*[D]. Massachusetts, USA: Massachusetts Institute of Technology, 2008.

作者简介:

张元文 (1983—), 男, 博士研究生, 主要研究方向为航天器动力学、制导与控制, E-mail: zhangyuanwen1983@163.com;

杨乐平 (1964—), 男, 教授, 博士生导师, 国家863, 709重大项目专家组专家, 主要研究方向为空间任务规划、电磁交会对接等, E-mail: ylp-1964@163.com.

下 期 要 目

- 考虑预防性维修的ADC效能评估模型.....鲍 鸣, 戴跃伟, 孔建寿, 邹 云
- 基于Uni-Tire轮胎模型的车辆质心侧偏角估计.....郭洪艳, 陈 虹, 丁海涛, 胡云峰
- 移动机器人自适应视觉伺服镇定控制.....张雪波, 方勇纯, 刘 玺
- 超小型水下机器人智能定位系统.....高延增, 叶家玮, 陈远明, 梁富琳
- 基于递归模糊神经网络的机器人鲁棒 H_∞ 跟踪控制.....彭金柱, 王耀南, 王 杰
- 改进的无迹粒子滤波算法.....曲彦文, 张二华, 杨静宇
- 可垂直起降、高速前飞的飞行器设计与控制.....樊鹏辉, 王新华, 蔡开元
- 基于扰动补偿趋近律的准滑模控制.....刘 涛, 刘贺平
- 基于Petri模糊神经网络磁通观测器的感应电动机无速度传感器控制.....王家军, 马国进
- 多优解更新信息素的混合行为蚁群算法.....任志刚, 冯祖仁, 张兆军
- 多输入多输出最小相位系统的执行器故障自适应容错控制.....张绍杰, 刘春生, 胡寿松
- 一类具有数据包丢失的长时延网络控制系统的分析与设计.....谢成祥, 胡维礼
- 特征个体有界交互作用构成的集群模型.....陈世明